

**Desarrollo de sistema de gestión vial para municipios  
SIGEPOVIM**

Ing. H. Gerardo Botasso, Ing. J. Julián Rivera, Ing. Leonardo Mikelaite  
Universidad Tecnológica Nacional, Facultad Regional La Plata  
LEMaC – Area Estudios del Transporte  
Te.: 0221-4890413, e-mail: [lemac@frlp.utn.edu.ar](mailto:lemac@frlp.utn.edu.ar)  
Calle 60 y 124, La Plata (1900)

**RESUMEN**

Una herramienta útil a la hora de coordinar tareas tendientes al ordenamiento de las obras y tareas relacionadas con la actividad vial dentro de la red vial de un municipio, es la redacción de los denominados “Planes de ordenamiento vial municipal”. Por medio de estos planes se optimiza la utilización de recursos de disponibilidad municipal y se facilita la gestión municipal, disminuyendo costos de obra y de mantenimiento.

El diseño de estos planes posee algunas características similares, independientemente de la ciudad en estudio, siempre y cuando ésta se enmarque dentro de los requisitos mínimos de aplicabilidad. Esto permite la estructuración de las tareas a realizarse durante la recolección de datos y la resolución de problemáticas de una forma metódica. La posibilidad de estructurar los estudios nos ha permitido a su vez el diseñar un sistema de gestión que las aglutina.

Esta temática ha sido la materia de análisis en los últimos años del Area de Estudios del Transporte del LEMaC. Se presenta así el método de redacción de planes y el sistema de gestión informático-bibliográfico generado a través de los proyectos de investigación del grupo, en conjunto con el grupo de investigación del LINES (Laboratorio de Ingeniería en Sistemas), ambos pertenecientes a la Facultad Regional La Plata de la Universidad Tecnológica Nacional. Este sistema se denomina SIGEPOVIM (sistema de gestión para la redacción de planes de ordenamiento vial municipal). En esta presentación en particular se profundiza sobre las técnicas utilizadas para el diseño de diversas políticas con significancia económica en el plan.